PASJ2015 THP106

SPring-8 における MicroTCA 画像処理システムの改良 IMPROVEMENT OF MICROTCA-BASED IMAGE PROCESSING SYSTEM AT SPRING-8

清道明男#, 植田倉六, 増田剛正

Akio Kiyomichi[#], Souroku Ueda, Takemasa Masuda Japan Synchrotron Radiation Research Institute (JASRI/SPring-8)

Abstract

In SPring-8, various charged-coupled device (CCD) cameras with Camera Link interfaces have been widely used for electron beam diagnostics of accelerators. We have developed MicroTCA-based image processing system for Camera Link I/F camera as a candidate for the next generation front-end computer. The MicroTCA image processing system has been first applied to upgrade of the two-dimensional (2D) synchrotron radiation interferometer operating at the storage ring (SR) in 2013. In 2015, it has been applied to upgrade of optical transition radiation (OTR) monitor operating at the injection part of SR. We have improved the image processing system by modifying the problem found in actual operations. In a particular operation mode involving a high-current single bunch, it was found a trouble that camera takes unexpected image by noise enters the trigger line. In addition to noise suppression by a ferrite core, we have improved the image processing FPGA logic. There was a trouble every two months that the Linux kernel kills the image data acquisition process in 1Hz cycle operation. We have found and fixed memory leak in the device driver, then we have achieved the long-term operational stability. We have realized hot swapping of AMCs by notifying the hot-plug event to the Linux kernel using the fake Hot-Plug driver.

We are developing implementation using high-performance FPGA AMC compliant with the MTCA.4 standard for performing real-time reconstruction of electron bunch charge distribution measurement.

1. はじめに

SPring-8 では加速器ビーム診断系に様々な CCD カ メラが使われている。画像処理システムの高度化を 含めた更新を行うにあたり、次世代フロントエンド 計算機の候補である MicroTCA^{III}をベースとして Camera Link I/F^{I2I}カメラに対応する画像処理システム を開発して運用している。MicroTCA 画像処理シス テムは Camera Link FMC (FPGA Mezzanine Card) と FMC スロット付き FPGA AMC (Advance Mezzanine Card) で構成されており、Camera Link FMC 用の FPGA IP コアと Linux 用ドライバを開発した^[3]。

開発した画像処理システムは加速器ビーム診断系 の更新において制御系のアップグレードとして導入 した。実運用において生じた問題点と、その対策に ついて報告する。今後の老朽化対策での導入計画や、 より高速処理を行う要望に対して高速 FPGA AMC を用いた展開についても述べる。

2. 画像処理システムの運用事例

2.1 2次元放射光干涉計

MicroTCA 画像処理システムは 2013 年に SPring-8 蓄積リング2次元放射光干渉計の高度化で制御シス テムに適用した⁽⁴⁾。2つのプロセッサ AMC による 分散処理を実現している。プライマリプロセッサ AMC ではカメラ制御、画像転送、一次元フィッ ティング処理による水平・垂直方向のビジビリティ 算出を行い、セカンダリプロセッサ AMC では二次 元フィッティング処理によるビーム楕円成分の長 軸・短軸サイズ、ビーム軸の傾き角を算出する。 1Hz 外部トリガによって画像が更新し、その都度一 次元フィッティング処理と二次元フィッティング処 理の算出結果をデータベースに書き込む。中央制御 室の大型ディスプレイ上には、ライブビューGUI に よる2次元干渉縞表示と、ビジビリティ・ビームサ イズ・ビーム軸傾き角のトレンドグラフ表示を行っ ている。Figure 1 にその様子を示す。



Figure 1: Trend graph GUI and Live view GUI for 2D interferometer on large display at control room.

[#] kiyomichi@spring8.or.jp

Proceedings of the 12th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan August 5-7, 2015, Tsuruga, Japan

PASJ2015 THP106

2.2 蓄積リング入射部 OTR モニター

2015年には蓄積リング入射部 OTR モニターの更 新で制御システムに MicroTCA 画像処理システムを 導入した。システム構成は2次元放射光干渉計とほ ぼ同じであるが、二次元フィッティング処理を含め た CPU 負荷は干渉計に比べて大きくないことから プロセッサ AMC 1 台の構成とした。構成図を Figure 2 に示す。ブースターシンクロトロンから蓄 積リングへの入射に同期してビームプロファイル画 像の取得を行い、二次元フィッティング処理で算出 したビーム位置とサイズ、フィッティングピーク値 をデータベースに書き込む。中央制御室の大型ディ スプレイ上にはライブビューGUI で表示した (Figure 1, 2)。



Figure 2: Schematic diagram of the image processing system for the OTR monitor at the SR injection area.

実運用で生じた問題

MicroTCA 画像処理システムの運用開始後、幾つかの問題が見つかった。

3.1 大電流シングルバンチ運転時の不正画像取得

SPring-8の運転モードが 11/29-filling + 1bunch のと き、シングルバンチに 5mA~相当の電子が入る運転 (H モード)で想定外の撮影が行われる症状が起き た。通常は電子ビーム入射に同期した 1Hz の外部ト リガ信号を Camera Link FMC で受けて Camera Link 信号の CC トリガとしてカメラに入力され、露光時 間は CC トリガのゲート幅でカメラに与えられる。 H モード運転時にはトリガカウント 1 回の更新に対 して、画像取得回数であるフレームカウントが数回 分飛び飛びで更新しており、暗い画像となる、画像 が途中で切れるといった問題が起きた。外部トリガ 信号以外に余計な撮像が行われているものと考察し た。

2次元干渉計の画像処理システムを設置している 保守通路にて、Camera Link FMC上の画像フレーム 有効信号(FVAL)を観測した。比較用に Camera Link PCI ボードを備えた PC ベースのシステムとカ メラも用意し、ボードのモニタピンより Camera Link 信号波形を確認した。Figure 3 にオシロスコー プによる波形測定を示す。2次元干渉計のカメラを MicroTCA システムの Camera Link FMC に接続 し、"FMC FVAL" は FMC 上でプローブ測定した FVAL 信号である。PC システムは保守通路に設置し てノイズの影響を受けていない比較用カメラと接続 し、"D4 FVAL" はその FVAL 信号となる。"D7"の 外部トリガは両システム共通である。Figure 3 に示 すように、2次元干渉計のカメラからはトリガ入力 が無い期間にランダムに数回の FVAL 信号が観測さ れた。2次元干渉計のカメラを PC システム側に接 続した場合でも、PC システムでトリガ入力が無い 期間の FVAL 信号が観測された。また FVAL 信号自 身についても短いもしくは分断される事象が観測さ れた。



Figure 3: Camera Link signal.

原因調査の結果、カメラを設置しているビームパ イプ付近と制御機器の設置している保守通路の間約 20mのCamera Link信号を延長するために設置した Camera Link Extenderがノイズの影響を受け、カメラ に対して余計なトリガを掛けていることが分かった。 暗い画像は、想定外のトリガの幅が短いことから露 光時間が短く反応しているためである。また、画像 収集はFVAL信号の立ち上がりで画像収集を開始し FVAL立ち下がりで画像収集を停止というロジック で行っているため、画像が途中で切れる現象は FVAL信号異常により画像収集処理が途中で終了し たものと考えられる。

Camera Link Extender 送信部の電源アダプタを加速 器トンネル内部に設置した場合この問題は起きない ことから、保守通路から配線している DC 電源ライ ンにノイズが乗っていると考えられる。しかし、ト ンネル内部に電源アダプタを設置すると運転中の電 源切り入りが出来ずトラブル時の対応に支障が出る ため、電源配線にフェライトコアを設置するなどの ノイズ対策を施した。このノイズ対策によりユーザ 運転で利用されるシングルバンチが 5mA のモード で問題は起きなくなったが、加速器スタディで使用 するシングルバンチ 7mA 以上では発生する。更な る改善を目指して、制御系でも画像処理ロジックを 強化する対策を行うこととした。

3.2 画像取得プロセスの異常停止

約2ヶ月の1Hz連続運転で画像収集プロセスが異 常停止する不具合が起きた。システムログより Linux カーネルからOOM (Out Of Memory) Killer が 発行され、データ収集プロセスが kill されたことが 分かった。調査により約5Mイベントという一定の 回数の撮像でプロセスが kill されており、メモリ リークが生じているものと考察した。しかし、プロ セスのメモリ使用量を調べたがデータ収集プロセス も他のプロセスもメモリリークは観測されなかった。 そこで、カーネルのメモリリーク検出ツール (kmemleak)を有効にしてカーネルを再構築したと ころ、デバイスドライバのメモリリークを発見した ためデバッグを行うこととした。

3.3 その他の問題

蓄積リング入射部 OTR モニター向けの画像処理 システムを構築した際に、PCI Express のリンクが成 立せず CPU ボードから接続ができないという不具 合が生じた。原因は、FPGA AMC の FRU (Field Replaceable Unit) 情報の PCI Express リンクに関す る情報が誤っていたことであった。PCI Express Gen3 対応の MCH (MicroTCA Channel Hub)が最新の ファームウェアにおいて FRU 情報を厳密に解釈し て PCI Express ポートを有効にするように変更され たことから、FPGA AMC の FRU 情報の誤りが明ら かになった。以前のファームウェアでは全 PCI Express ポートを有効にしていたために、AMC 側の FRU 情報の誤りに依らずに CPU ボードからは PCI Express を接続できていた。ベンダーに FPGA AMC の FRU 情報を修正してもらい解決した。

4. 画像処理システムの改良

画像処理システムの導入後に見つかった問題に対 して、画像処理ロジックの強化やデバイスドライバ の修正といった改良を行った。また保守性を向上さ せるためのホットスワップ機能や画像収集ステータ ス確認などのライブラリ関数の追加といった機能追 加を行った。

4.1 画像収集ロジックの強化

SPring-8 の運転モードによりカメラがノイズの影響を受け想定外の撮影が行われる症状に対して、以下の様な画像処理ロジック強化を行った。

- トリガ後の最初のフレームのみ取得: ノイズ過多の状況で余計なトリガが掛かることから、トリガ後の最初のフレームのみ取得する機能を追加した。
- (2) Y_SIZE 固定収集: FVAL 信号のゲート幅で画像収集の場合、 FVAL 信号の異常の影響を受けるため、あら かじめ設定している画像のX、Y サイズのパ ラメータを用いて「FVAL ゲート信号立ち上 がりで画像収集を開始、Y_SIZE まで画像収 集を行って停止」というモードを加えた。

ノイズが実際の画像収集のタイミングと重なる場合は影響を排除できないが、これらの画像収集ロジックの改良により画像収集に重ならないノイズの 影響は改善できるものと期待される。

2015年6月の加速器スタディにおいて、シングル バンチ7.7mAの運転で100回の画像保存による測定 を行った。1Hz 外部トリガに対して、ロジック強化 対策無しでの撮像数は約20hit/sec であり画像取得成 功率は約1割であった。本改良により撮像数は 1hit/sec となり、画像取得成功率は7割となった。

干渉計に使用しているカメラは最大フレームレートが 60Hz であるため、1/60 sec がカメラでのデータ 収集にかかる時間となる。1Hz トリガでの撮像中、 強化したロジックではデータ収集中のタイミングを 外した時間 (59/60 sec) にノイズが入った場合は無 視されることから、20hit/sec のノイズ環境下では (59/60)²⁰=0.714

の画像取得成功率が期待される。7 割の成功率は期 待通りと言える。

4.2 デバイスドライバの改修

画像取得プロセスの異常停止は FPGA AMC ベン ダー提供のデバイスドライバのメモリリークが原因 であることがわかった。本デバイスドライバでは DMA 転送を実行する度に DMA JOB パラメータを kmalloc 関数でメモリ確保し、DMA 転送完了時に kfree 関数でメモリ解放を行う仕様になっている。し かし、本画像処理システムでは DMA 転送完了を FPGA からの割込みで処理するノンブロッキング転 送を採用したのだが、この場合のメモリ解放が適切 に行われていないことが分かった。割込み時でもメ モリ解放を行われるように修正したところメモリ リークは無くなった。

テストベンチにて、50Hz で 1 週間の連続運転 (1Hz で 1 年の連続運転に相当)でもメモリリーク や異常停止は無く、長期の運用安定性を実現した。

4.3 ホットスワップ

MicroTCA の特徴として、システム全体を停止せ ずに AMC をホットスワップできる機能がある。使 用している FPGA AMC ボードは IPMI (Intelligent Platform Management Interface) 規格に則り、ハード ウェア的にはホットスワップに対応している。しか しこの FPGA AMC は PCI デバイスとして標準的な ホットプラグイベントを排出しないため、Linux カーネルがデバイスのイベントを認識することがで きない。そこで我々はフェイクホットプラグドライ バとデバイスマネージャ機能を使用して Linux カー ネルに通知することでホットスワップを運用上実現 した^[5]。

Linux カーネル 2.6 からサポートされたデバイス 管理ツール udev (userspace device management) 機能 を利用した。Udev ルール設定ファイルを Table 1 に 示すように記述することで、OS 起動時に FPGA AMC (ドライバ名称:tdrv015) を PCI デバイスと して認識する。 **PASJ2015 THP106**

Table 1: Udev-Rule Configuration File

/etc/udev/rules.d/51-udev-tdrv015.rules

KERNEL=="tdrv015_[0-9]*", GROUP="root", MODE="0666", RUN+="echo 1 >/sys/bus/pci/slots/2/power"

/sys/bus/pci/slots/2/power の "2" はスロット番号を 示す。スロット番号はその下のディレクトリにある address ファイルの内容と *lspci* コマンドで取得でき る PCI 識別番号とで確認できる。FPGA AMC を抜 く場合は以下の様に Linux デバイスドライバをアン ロードして取り外す。

modprobe –r tdrv015drv

echo 0 > /sys/bus/pci/slots/2/power

/sys/bus/pci/slots/ 以下にスロット番号を示すディ レクトリが存在しない場合には、以下の様にフェイ クホットプラグドライバを利用すると PCI 識別番号 がディレクトリ名として現れる。

modprobe fakephp

modprobe -r tdrv015drv

echo 0 > /sys/bus/pci/slots/0000:0c:00.0/power

再び FPGA AMC を接続する場合は、以下のコマン ドを実行して PCI デバイスの再スキャンを行う。

echo 1 > /sys/bus/pci/rescan

ホットスワップ対応により、故障時などでシステ ム全体を停止させることなくボード交換等が可能と なり、保守性が向上した。

5. 今後の展望

5.1 線形加速器プロファイルモニターシステムの 更新

SPring-8 加速器ビーム診断系では様々な場所でア ナログカメラが使われており、その老朽化対策とし て CameraLink CCD カメラと本画像処理システムの 導入が検討されている。SPring-8 線形加速器ではプ ロファイルモニターで 49 台のアナログカメラを運 用しているが、導入から約 20 年経過しており Camera Link カメラへの置き換えを進めている。



Figure 4: Schematic plan of the image processing system for Linac beam profile monitors.

Figure 4 に示すように、1 台の MicroTCA 画像処理 システムから 8ch Camera Link Selector を二段用い て、49 台のプロファイルモニターを切り替えて読み 出す構成とする。

5.2 3次元バンチ形状モニター用制御システム

SPring-8 では、蓄積リングのエミッタンスを大幅 に小さくするために SACLA を入射器として高輝 度・単パルス放射光の発生を目指している。この ビーム輸送ライン XSBT (from the XFEL Facility to the Booster Synchrotron Beam Transport Line)に設置し、 フェムト秒時間分解能で計測可能で3次元バンチ形 状(バンチ内電荷位相分布: Beam Charge Distribution) をシングルショット・非破壊計測可能なモニターを 開発している^[6]。3D-BCD モニターは、EO(電気光 学)結晶を電子ビーム軌道の周りに複数個配置し EO サンプリング計測したプローブ光を空間多重化 方式(ファイバーバンドル伝送・F マッチング分光 撮像)で伝送する。このモニター3台を1組にして 2次元画像としてカメラで読み出す。これを4組、 最終的には6組の画像を同時に読み出し、3次元バ ンチ形状の再構築を行うための制御システムとして MicroTCA 画像処理システムを適用することを計画 している。

複数のカメラから、最終的には 60Hz での同時収 集・演算を行うために、より高速な FPGA AMC を 用いた画像処理システム構築を進めている。プラッ トフォームは MicroTCA の拡張規格である MTCA.4 (MicroTCA Enhancements for Rear I/O and Precision Timing)⁽⁷⁾を選択した。MTCA.4 はトリガ・クロック といったタイミング信号ラインの規定があり、バッ クプレーン経由のトリガ分配を利用して画像の同時 収集が可能となる。MTCA.4 は標準の MicroTCA 規 格の資産が活用できるだけでなく、物理実験や加速 器制御での用途を目指した規格であり、タイミング 信号の他にも Rear Transition Module (RTM)の利用が 可能といった特徴がある。次世代フロントエンド計 算機として有力な候補である。

Figure 5 に 3D-BCD モニター用の制御システムと して計画している構成図を示す。4~6台のカメラ 画像を同時収集・演算して3次元バンチ形状の再構



Figure 5: Schematic plan of the image processing system for 3D-BCD monitor.

築を行う。FPGA AMC は ARM プロセッサを組み込 んだ System-on-a-Chip (SoC)タイプである Xilinx 社製 Zynq-7000^[8]を使用した MTCA.4 FPGA AMC^[9]を採用 した。FPGA AMC の ARM プロセッサ上での前処 理とプロセッサ AMC で集約した画像による演算処 理とを組み合わせた分散処理を行い、リアルタイム 再構築の実現を目指す。MicroTCA 2 次元画像処理 システムで開発した Camera Link IP コアを Zynq-7000 に移植し、Zynq-7000 上の ARM プロセッサに Linux を搭載してカメラ制御ライブラリを整備し、 ARM Linux 上でのカメラ制御と画像取得を実現した。

今後、3D-BCD モニターでは分光撮像のためのカ メラの選定をして Camera Link 読み出しの調整を行 い、プロセッサ AMC への DMA 転送の整備を行う 予定である。

6. まとめ

MicroTCA をベースとした画像処理システムを開発し、SPring-8 の加速器ビーム診断系へ導入した。 導入後に特定の運転モードでノイズ過多となる問題 が見つかったが、画像処理ロジックの強化を行うこ とで画像処理の成功率を改善させた。また、長期運 用で見つかったデバイスドライバのメモリリーク対 策や、ホットスワップ対応などの保守性を向上させ る機能の追加を行い、運用安定性を向上させた。

今後、他の加速器ビーム診断系において老朽化対 策での導入が計画されている。また、MTCA.4 プ ラットフォームの採用や高速 FPGA AMC への移植 も進め、より一層の活用が期待できる。

参考文献

- PICMG MTCA.0 Micro Telecom Computing Architecture Base Specification (and associated subsidiary specifications), Revision 1.0, July 6, 2006. PICMG www.picmg.org
- [2] Specifications of the Camera Link Interface Standard for Digital Cameras and Frame Grabbers, Automated Imaging Association http://www.visiononline.org/visionstandards.cfm
- [3] A. Kiyomichi et al., "Development of MicroTCA-based Image Processing System for the Two-dimensional Synchrotron Radiation Interferometer at the SPring-8 storage ring", Proceedings of the 10th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Nagoya, Japan, Aug. 2013, p.242.
- [4] A. Kiyomichi et al., "MicroTCA-Based Image Processing System at SPring-8", Proceedings of the 19th Real-Time Conference, Nara, Japan, May 2014, 7097434.
- [5] A. Piotrowski, and D. Makowski. "PCI Express Hot-Plug Mechanism in Linux-based ATCA Control System", Proceedings of 17th International Conference on Mixed Design of Integrated Circuits and Systems (MIXDES), Wroclaw, Poland, pp.148-151, June 2010.
- [6] H. Tomizawa et al., "Development of non-invasive monitoring system to measure bunch-by-bunch charge density distribution in 6D phase space", Proceedings of the 11th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Aomori, Japan, Aug. 2014, p.71.
- [7] PICMG MTCA.4 MicroTCA Enhancements for Rear I/O and Precision Timing, Revision 1.0, August 22, 2011. PICMG www.picmg.org

- [8] http://www.xilinx.com/products/silicon-devices/soc/ zynq-7000.html
- [9] M. Ryosi et al., "MTCA.4 FPGA(Zynq) board", Proceedings of the 11th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, Aomori, Japan, Aug. 2014, p.1303.